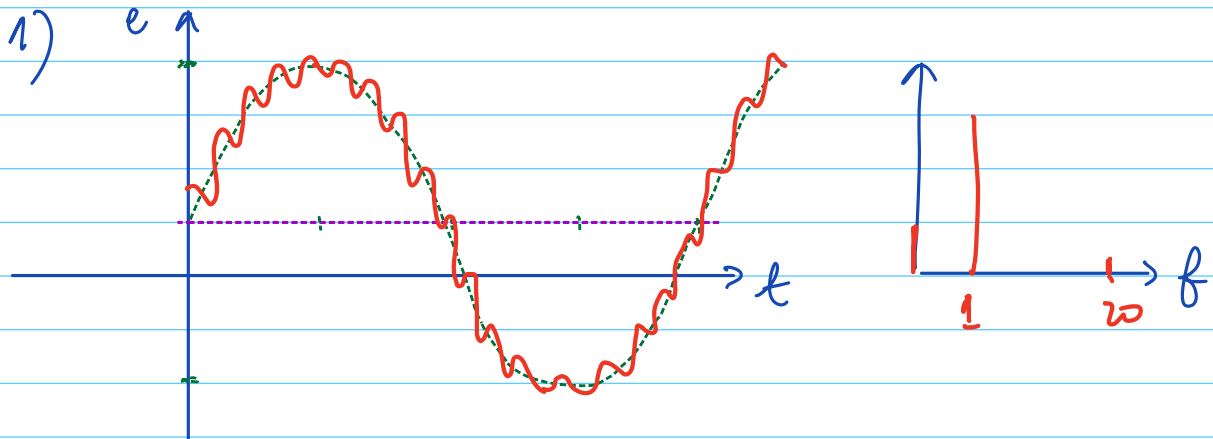


# TDE1

## Exercice 2 - Filtrage



2)  $e(t) = 1 + 3 \cos(2\pi \times 1000 t) + 0,1 \cos(2\pi \times 2000 t + \pi/2)$

3) 1) Il ne reste que la composante continue

c) composante continue  $\oplus$  fondamentale

3) signal conservé

4) signal rendu alternatif

5) seul le bruit est conservé

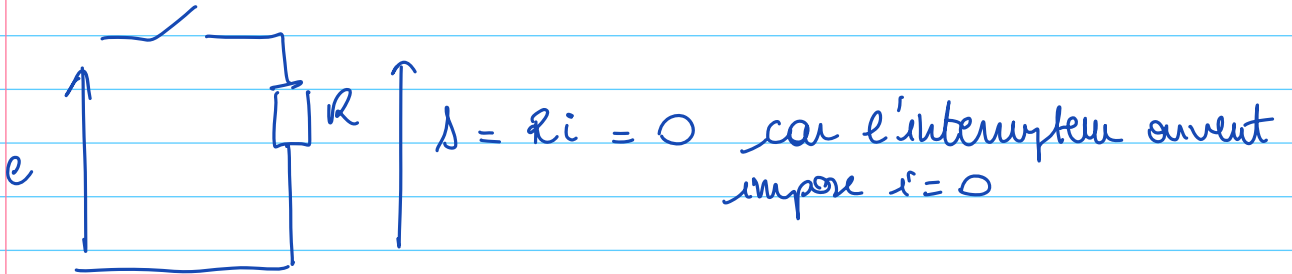
6) dernière du signal

7) seul le bruit est conservé

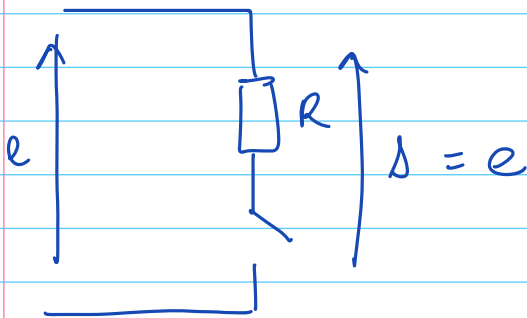
8) Bruit + valeur moyenne conservés

## Exercice 3 - passe-haut

1) Le circuit équivalent en basse fréquence est



En haute fréquence:



Il s'agit donc d'un filtre passe-haut

2) Par le pont diviseur de tension:

$$\underline{s} = \underline{e} \times \frac{R + jL\omega}{R + jL\omega + \frac{1}{j\omega C}}$$

$$\underline{H} = \frac{Rj\omega C - LC\omega^2}{1 + Rj\omega C - LC\omega^2}$$

$$RC = \frac{1}{\omega_0 Q} \Rightarrow Q = \frac{\sqrt{LC}}{Rc}$$

$$\text{Ponons } \omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}} \text{ et } Q = \frac{1}{R} \sqrt{\frac{L}{C}}$$

On a alors 
$$\underline{H} = \frac{j\omega/Q - \omega^2}{1 + j\omega/Q - \omega^2}$$

3) En basses fréquences, la fonction de transfert équivalente est

$$\underline{H}_{BF} = \frac{j\omega/Q}{1} = j \frac{\omega}{Q}$$

On a alors  $G_{dB}(\omega) = 20 \log \omega - 20 \log Q$

↳ d'où une pente  $+20$  dB/décade

en hautes fréquences, on a  $\underline{H}_{HF} = \frac{-\omega^2}{-\omega^2} = 1$

d'où une pente nulle

Par ailleurs, on a sur l'asymptote BF le point  $(1, -20)$

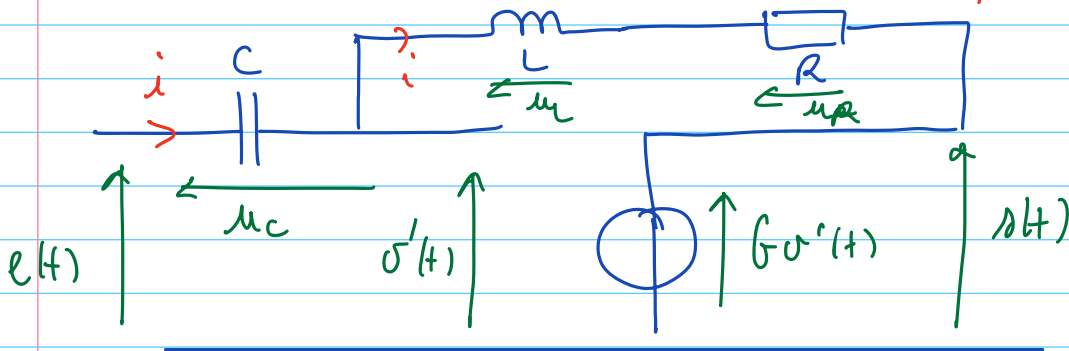
Donc  $20 \log 1 - 20 \log Q = -20$

Donc  $\log Q = 1$  et  $\boxed{Q = 10}$ .

4) Si la fréquence du signal est très petite devant la fréquence propre du circuit, tous les composants sont sur la pente à  $+20$  dB/déc. Le circuit a alors un rôle de filtre très atténuant. Il est donc logique d'obtenir un signal carré très atténué.

Si la fréquence du signal est seulement légèrement inférieure à la fréquence propre du circuit, les composantes basses sont atténuées, mais les hautes fréquences conservées. D'où l'obtention d'un signal formé d'une succession d'impulsions.

## Exercice 4 - Stabilité d'un circuit électrique



1) On a  $e(t) = \Delta H) + u_R + u_L + u_C$  par une loi des mailles

$$\text{i.e. } e(t) = \Delta + Ri + L \frac{di}{dt} + u_C$$

$$= \Delta + RC \frac{du_C}{dt} + LC \frac{d^2 u_C}{dt^2} + u_C$$

or, on a également  $e = u_C + s'(t)$  par une loi des mailles.

ayant  $\Delta = G s'$ , on a donc  $u_C = e - \frac{\Delta}{G}$

d'où

$$e(t) = \Delta + RC \left( \frac{de}{dt} - \frac{1}{G} \frac{ds}{dt} \right) + LC \left( \frac{d^2 e}{dt^2} - \frac{1}{G} \frac{d^2 s}{dt^2} \right) + e - \frac{\Delta}{G}$$

$$\text{i.e. } GRC \frac{de}{dt} + GLC \frac{d^2 e}{dt^2} = \Delta (1-G) + RC \frac{ds}{dt} + LC \frac{d^2 s}{dt^2}$$

2) Le circuit est stable si tous les coefficients du 1<sup>er</sup> membre de l'ED sont de même signe

i.e. si  $1-G > 0$

i.e.  $G < 1$  le montage n'est pas stable.

3)  $\Delta(t)$  aura au moins un terme exponentiel divergent.

$$\Delta = (RC)^2 - 4(1-G)LC \stackrel{G=2}{=} (RC)^2 + 4LC > 0$$

En a donc

$$s(t) = A \exp\left(\frac{-RC + \sqrt{\Delta}}{2 \times (-1)} t\right) + B \exp\left(\frac{-RC - \sqrt{\Delta}}{-2} t\right)$$

$$= A \exp\left(\frac{-RC + \sqrt{\Delta}}{-2} t\right) + B \exp\left(\frac{RC + \sqrt{\Delta}}{2} t\right)$$

terme  
divergent.

## Exercice 5 - Filtrage

1) On peut faire une analyse de Fourier : si le spectre obtenu a un seul pic, le signal est bien sinusoïdal.

2) Le signal d'entrée n'est pas alternatif car il a une moyenne non nulle.

En revanche, la sortie est alternative.

Cela est cohérent avec la nature du filtre : le passe-bande ne laisse pas passer la composante continue.

3) Expérience 1 : un harmonique est égal à la fréquence propre du passe bande.  
Il est donc amplifié tandis que les autres harmoniques sont atténués.

Expérience 2 : la majorité des harmoniques sont au niveau d'une asymptote -20dB/dec. Le filtre a alors un rôle intégrateur. L'amplitude est tout de même très atténuée.

4) Tout d'abord, l'expérience 1 est telle que la fréquence de sortie est la fréquence propre du filtre (puisque l'amplitude diminue si on augmente ou diminue la fréquence du circuit).

Ainsi :

$$\omega_0 = 2\pi f_0 = 2\pi \times \frac{1}{5 \times 50 \cdot 10^{-6}} = \underline{2,5 \cdot 10^4 \text{ rad.s}^{-1}}$$

Par ailleurs, le fondamental est l'harmonique sélectionné (puisque la fréquence en sortie est celle de l'entrée).

On peut donc par ailleurs que le signal de sortie est sinusoïdal.

Ainsi :

$$S_0 = \underbrace{|H(\omega_0)|}_{\text{amplitude du signal sinusoïdal en sortie}} \times \underbrace{\frac{2U_0}{\pi(2 \times 0 + 1)}}_{\text{amplitude du fondamental}} = H_0 \times \frac{2U_0}{\pi}$$

On a donc 
$$H_0 = \frac{\pi S_0}{2V_0} = \frac{\pi \times 3 \times 10^4}{7 \times 10^4 \times 10^4} \approx 10$$

Enfin, dans l'expérience 2, on a un comportement intégrateur:

$$\underline{H}_{HF} = \frac{H_0}{jQ \frac{\omega}{\omega_0}} = \frac{\Delta}{\underline{e}}$$

Donc 
$$\underline{e} = j\omega \frac{Q}{H_0 \omega_0} \Delta$$

Toutes les composantes SAUF la composante continue sont dans ce domaine HF. On a donc

$$e(t) - \frac{v_0}{2} = \frac{Q}{H_0 \omega_0} \frac{ds}{dt}$$

On a donc 
$$Q = \frac{H_0 \omega_0}{ds/dt} \left( e(t) - \frac{v_0}{2} \right)$$

en particulier  $\forall t \in [0, T]$ , on a  $e(t) = v_0 = 2 \times 2 = \underline{4V}$ .

$$\frac{ds}{dt} = \frac{\Delta s}{\Delta t} = \frac{7 \times 0,4}{2 \times 10^{-6}} = 10^5 \text{ V/s}$$

en route de 5 carreaux  
 de 0,2 V  
 en 2 carreaux de 5 μs.

au final 
$$Q = \frac{10 \times 2,7 \cdot 10^4}{10^5} \left( 4 - \frac{4}{2} \right) = \underline{5}$$

Pour aller + loin

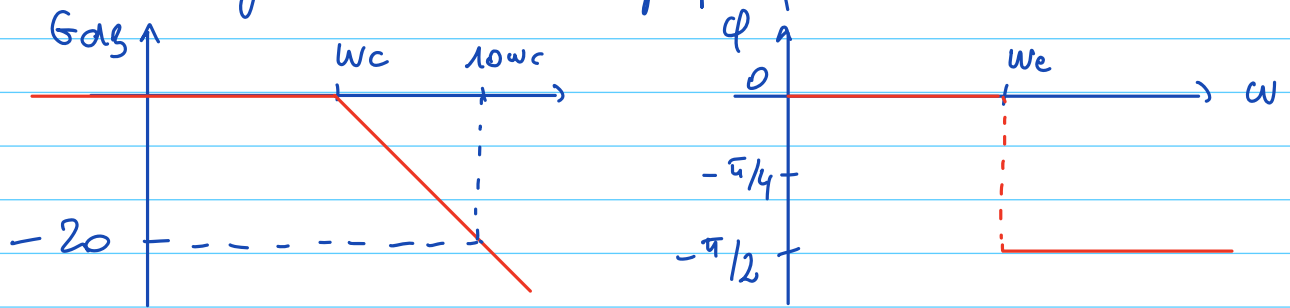
## Exercice 6 - Mesure d'impédance par détection synchrone

1)  $R, C_1$  est un filtre passe-bas d'ordre 1.

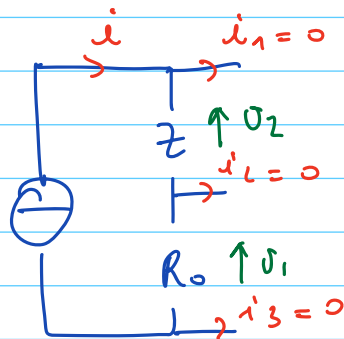
Un filtre passe-bas d'ordre 1 peut servir de moyenneur ou d'intégrateur (selon sa pulsation de coupure par rapport à la pulsation du signal d'entrée)

On a 
$$H = \frac{1}{1 + j \frac{\omega}{\omega_c}} \quad \text{avec } \omega_c = \frac{1}{RC} \quad (\text{cf cours})$$

et son diagramme de Bode asymptotique :



2) On a



car l'impédance d'entrée du multiplexeur est  $\infty$ .

on a donc  $\underline{\sigma}_1 = R_0 \underline{i}$  et  $\sigma_1(t) = R_0 I_0 \cos(\omega t)$

et 
$$\underline{\sigma}_2 = \underline{Z} \underline{i} = X I_0 e^{j\omega t} + j Y I_0 e^{j\omega t}$$
$$= X I_0 (\cos \omega t + j \sin \omega t) + j Y I_0 (\cos \omega t + j \sin \omega t)$$



$$v_2(t) = \operatorname{Re}(v_2) = X I_0 \cos \omega t - Y I_0 \sin(\omega t)$$

$$3) \quad v_1 e^{j\omega t} \times v_2 e^{j(\omega t + \varphi)} = v_1 v_2 (\cos \omega t + j \sin \omega t) (\cos(\omega t + \varphi) + j \sin(\omega t + \varphi))$$

$$= v_1 v_2 (\cos \omega t \times \cos(\omega t + \varphi) - \sin \omega t \times \sin(\omega t + \varphi) + j \dots)$$

$$\text{Ann' } \operatorname{Re}(v_1 e^{j\omega t} \times v_2 e^{j(\omega t + \varphi)}) = v_1 v_2 (\underbrace{\cos \omega t \times \cos(\omega t + \varphi) - \sin \omega t \times \sin(\omega t + \varphi)}_{\neq 0})$$

$$\neq v_1 v_2 \cos \omega t \times \cos(\omega t + \varphi)$$

$$4) \quad v_3(t) = k v_1(t) v_2(t)$$

$$= k I_0^2 R_0 (X \cos^2(\omega t) - Y \cos(\omega t) \sin(\omega t))$$

$$\cos^2 \theta = \frac{1 + \cos 2\theta}{2} \quad \text{et } \cos \theta \times \sin \theta = \frac{\sin 2\theta}{2}$$

$$= k I_0^2 R_0 \left( X \frac{1 + \cos 2\omega t}{2} - Y \frac{\sin 2\omega t}{2} \right)$$

$$= k I_0^2 R_0 \left( \frac{X}{2} + \frac{X}{2} \cos(2\omega t) - \frac{Y}{2} \sin(2\omega t) \right)$$

$$= k I_0^2 R_0 \left( \frac{X}{2} + C \cos(2\omega t + \varphi) \right)$$

$$\text{avec } C = \frac{\sqrt{X^2 + Y^2}}{2} \quad \varphi = \arccos\left(\frac{X}{\sqrt{X^2 + Y^2}}\right)$$

$$C \cos(2\omega t + \varphi) = \underbrace{(C \cos \varphi)}_{= \frac{X}{2}} \cos(2\omega t) - \underbrace{(C \sin \varphi)}_{= -\frac{Y}{2}} \sin(2\omega t)$$

$$(C \cos \varphi)^2 + (C \sin \varphi)^2 = C^2 = \frac{X^2}{4} + \frac{Y^2}{4} \Rightarrow C = \frac{\sqrt{X^2 + Y^2}}{2}$$

et  $\sin \varphi > 0$

$$\text{Donc } \cos \varphi = \frac{X}{2C} \Rightarrow \varphi = \arccos\left(\frac{X}{\sqrt{X^2 + Y^2}}\right)$$

On a donc le spectre

5) Si  $R_1$  et  $C_1$  sont choisis de sorte que  $R_1 C_1$  soit un moyennneur, on ne conserve en sortie que la valeur moyenne du signal  $v_3$

ie  $k I_0^2 R_0 \frac{X}{2}$ .  $\Rightarrow$  on peut déduire  $X$ .

Pour cela, il faut que le fondamental à  $2\omega$  soit filtré ie

$$\frac{1}{R_1 C_1} \ll 2\omega \quad \text{ie} \quad R_1 C_1 \gg \frac{1}{2\omega}$$

$$6) \text{ On aurait alors } v_2(t) = \operatorname{Re} \left( \frac{I_0 e^{j\omega t}}{j\omega C_0} \right) = \operatorname{Re} \left( \frac{I_0}{\omega C_0} (j \cos \omega t - \sin \omega t) \right)$$

$$= - \frac{I_0}{\omega C_0} \sin(\omega t)$$

Lors de la multiplication, c'est donc le terme en sinus qui amènera une composante constante.

Par le même raisonnement on aurait donc accès à  $\dot{v}$ .